**Аккуратный водитель.**

**Компоненты и подключение:**

* Мотор –**M1, M2** 2шт.
* Датчик вибраций – **IN1** 1 шт.

**Описание:**

Робот движется пока не столкнется с кочкой, отъезжает от нее, поворачивает и движется дальше.

**Схема:**

Задержка на 2 секунды

Мотор 1 Назад

Мотор 2 Вперёд

Задержка на 2 секунды

Мотор 1 Назад

Мотор 2 Назад

Нет

Мотор 1 Вперёд

Мотор 2 Вперёд

Да

Уровень вибраций > 70

Начало